

# ATV320U55N4W

Frequenzumrichter ATV320, 5,5kW, 400V, 3  
phasig, IP66



## Hauptmerkmale

Produktsreihe	Altivar Machine ATV320
Produkt oder Komponententyp	Frequenzumrichter
Produktspezifische Anwendung	Komplexe Maschinen
Kurzbezeichnung des Geräts	ATV320
Format of the control block	Gekapselt
Zielort Produkt	Synchronmotoren Asynchronmotoren
EMV-Filter	Integrierter EMV-Filter Klasse C2
Schutzart (IP)	IP66 entspricht IEC 61800-5-1 IP66 entspricht IEC 60529
Schutzart	Entspricht UL 61800-5-1 (with conformity kit)
Kühlungstyp	Ohne Lüfter
Anzahl der Netzphasen	3 Phasen
Nennhilfsspannung [UH,nom]	380 - 500 V -15 - +10 %
Netzfrequenz	50-60 Hz - 5 - 5 %
Motorleistung (kW)	5,5 kW für hohe Überlast
Motorleistung (HP)	7,5 hp für hohe Überlast
Netzstrom	20,7 A bei 380 V (hohe Überlast) 14,5 A bei 500 V (hohe Überlast)
Netzkurzschlussstrom Ik	22 kA
Scheinleistung	12,6 kVA bei 500 V (hohe Überlast)
Ausgangs Bemessungsstrom	14,3 A bei 4 kHz für hohe Überlast
Maximaler Spitzenstrom	21,5 A während 60 s (hohe Überlast)
Leistungsbereich	5.5...7.5 kW
Typ Motorsteuerung Asynchronmotor	U/F-Kennlinie, 5 Punkte Vektororientierte Flussregelung ohne Geber, Standard U/F-Kennlinie - Energiesparmodus, quadratische U/f-Kennlinie Vektororient. Flussregelung ohne Encoder - Energiesparmodus U/f-Kennlinie, 2 Punkte
Steuerungsprofil für Synchronmotoren	Vektororientierte Flussregelung ohne Encoder
Ausgangsfrequenz	0,1...599 Hz
Bemessungs Taktfrequenz	4 kHz
Taktfrequenz	2 - 16 kHz einstellbar 4 - 16 kHz mit
Sicherheitsfunktion	STO (Sicher abgeschaltetes Moment (Safe Torque Off) SIL 3 SLS (Sicher begrenzte Geschwindigkeit (Safely Limited Speed)) SS1 (Sicheres Stillsetzen 1 (safe stop 1)) SMS (safe maximum speed) GDL (guard door locking)

Das vorliegende Dokument beinhaltet allgemeine Beschreibungen und/oder technische Eigenschaften der hierin enthaltenen Produkte. Anhand des vorliegenden Dokuments soll nicht die Eignung und Zuverlässigkeit dieser Produkte für bestimmte Benutzeranwendungen festgestellt werden. Es stellt auch keinen Ersatz dafür dar. Es obliegt dem Benutzer oder Integrator, eine vollständige Risikoabschätzung sowie eine Bewertung und Prüfung der Produkte hinsichtlich ihres entsprechenden Einsatzes durchzuführen. Schneider Electric Industries SAS und die entsprechenden Tochter- oder Konzerngesellschaften übernehmen nicht die Haftung für den missbräuchlichen Gebrauch der hier enthaltenen Informationen.

Kommunikationsprotokoll	Modbus, seriell CANopen
Optional communication modules	Kommunikationsmodul, CANopen Daisy Chain RJ45 Kommunikationsmodul, CANopen SUB-D 9 Kommunikationsmodul, CANopen Open Style Anschlussblock Kommunikationsmodul, EtherCAT RJ45 Kommunikationsmodul, DeviceNet Kommunikationsmodul, Ethernet/IP Kommunikationsmodul, Profibus DP V1 Kommunikationsmodul, Profinet Kommunikationsmodul, Ethernet Powerlink

## Zusatzmerkmale





Variante	Standard-Version
Ausgangsspannung	<= Versorgungsspannung
Zulässige temporäre Stromverstärkung	1,5 x I <sub>n</sub> während 60 s (hohe Überlast)
Drehzahlstellbereich	1...100 für Asynchronmotor im offenen Regelkreis
Drehzahlgenauigkeit	+/- 10 % des Nennschlupfs 0,2 M <sub>n</sub> zu M <sub>n</sub>
Drehmomentgenauigkeit	+/- 15 %
Kurzzeitiges Überlastmoment	170...200 % des Motor Bemessungsmoment
Bremsmoment	<= 170 % während 60 s mit Bremswiderstand
Regelkreis	Einstellbarer PID-Regler
Schlupfkompensation Motor	Automatisch, unabhängig von der Last Einstellbar von 0 - 300 % Nicht verfügbar bei den U/f-Kennlinien (2 oder 5 Punkte)
Hoch und Auslauframpen	Linear U S CUS Rampenumschaltung Acceleration/Deceleration ramp adaptation Acceleration/deceleration automatic stop with DC injection
Bremsen bis Stillstand	Durch Gleichstromeinspeisung
Schutzfunktionen	Netzphasenunterbrechung: Antrieb Überstromschutz zwischen Ausgangsphasen und Erde: Antrieb Überhitzungsschutz: Antrieb Kurzschlusschutz zwischen Motorphasen: Antrieb Thermischer Schutz: Antrieb
Frequenzauflösung	Anzeigeeinheit: 0,1 Hz Analog-Eingang: 0,012/50 Hz
Elektrische Verbindung	Spring cage terminal, Klemmkapazität: 4 - 16 mm <sup>2</sup> , AWG 10 - AWG 6 (Stromversorgung) Spring cage terminal, Klemmkapazität: 2,5-16 mm <sup>2</sup> , AWG 12 - AWG 6 (DC-Bus) Spring cage terminal, Klemmkapazität: 2,5-16 mm <sup>2</sup> , AWG 12 - AWG 6 (Motor-/Bremswiderstand) Spring cage terminal, Klemmkapazität: 0,5-1,5 mm <sup>2</sup> , AWG 20-AWG 16 (Regelung)
Steckertyp	1 RJ45 (an der Vorderseite) für Modbus/CANopen
Physikalische Schnittstelle	2-Draht- RS 485 für Modbus serial/CANopen
Übertragungsrahmen	RTU für Modbus, seriell
Übertragungsgeschwindigkeit	4,8, 9,6, 19,2, 38,4 kbit/s für Modbus, seriell 50 kBit/s, 125 kBit/s, 250 kBit/s, 500 kBit/s, 1 MBit/s für CANopen
Datenformat	8 Bits, einstellbar auf ungerade, gerade oder keine Parität für Modbus, seriell
Polarisierungsart	Keine Impedanz für Modbus, seriell
Anzahl der Adressen	1...127 für CANopen 1...247 für Modbus, seriell
Zugriffsmethode	Slave CANopen
Versorgung	Interne Versorgung für Sollwertpotentiometer (1 bis 10 kOhm): 10,5 V DC +/- 5 %, <10 mA, Schutztyp: Überlast- und Kurzschlusschutz
Lokale Signalisierung	1 LED (grün)CANopen Betrieb: 1 LED (rot)CANopen Fehler: 1 LED (rot)Fehler Frequenzumrichter:
Breite	320,0 mm
Höhe	521,0 mm
Tiefe	300,0 mm

Produktgewicht	22,0 kg
Anzahl der Analogeingänge	3
Messeingänge	AI1 Spannung: 0-10 V DC, Impedanz: 30000 Ohm, Auflösung 10 Bit AI2 bipolare Differenzspannung: +/- 10 V DC, Impedanz: 30000 Ohm, Auflösung 10 Bit AI3 Strom: 0-20mA (o, 4-20mA, x-20mA, 20-xmA o, andere Einstellungen per Konfiguration), Impedanz: 250 Ohm, Auflösung 10 Bit
Anzahl digitale Eingänge	7
Digitaler Eingang	Programmierbar (Sink/Source) (DI1 - DI4)24 - 30 V DC, mit Ebene 1 SPS Programmierbar als Pulseingang (20 kpps) (DI5)24 - 30 V DC, mit Ebene 1 SPS Über Schalter konfigurierbarer PTC-Fühler (DI6)24 - 30 V DC Safe Torque Off (sicher abgeschaltetes Drehmoment) (STO)24 - 30 V DC - 1500 Ohm
Digitaler Logikeingang	Negative Logik (Sink) (DI1 - DI6), > 19 V (Stellung 0), < 13 V (Stellung 1) Positive Logik (Source) (DI1 - DI6), < 5 V (Stellung 0), > 11 V (Stellung 1)
Anzahl der Analogausgänge	1
Typ des Analogausgangs	AQ1 softwarekonfigurierbarer Strom: 0 - 20 mA, Impedanz: 800 Ohm, Auflösung 10 Bit AQ1 softwarekonfigurierbare Spannung: 0 - 10 V, Impedanz: 470 Ohm, Auflösung 10 Bit
Abtastdauer	2 Ms (AI1, AI2, AI3) - Analogeingang 2 ms (AQ1) - Analogausgang
Genauigkeit	+/- 0,2 % AI1, AI2, AI3 für eine Temperatur von -10 - 60 °C Analogeingang +/- 0,5 % AI1, AI2, AI3 für eine Temperatur von 25 °C Analogeingang +/- 1 % AQ1 für eine Temperatur von 25 °C Analogausgang +/- 2 % AQ1 für eine Temperatur von -10 - 60 °C Analogausgang
Linearitätsfehler	AI1, AI2, AI3: +/- 0,2 - 0,5 % des Maximalwerts für Analogeingang AQ1: +/- 0,3 % für Analogausgang
Anzahl der Logikausgänge	3
Digitaler Ausgang	Konfigurierbare Relaislogik: (R1A, R1B, R1C) Schließer/Öffner - 100000 Zyklen Konfigurierbare Relaislogik: (R2A, R2B) Schließer (S) - 100000 Zyklen Logik: (LO)
Aktualisierungszeit	Logikeingang (DI1 - DI6): 8 ms (+/- 0,7 ms) Relaisausgang (R1A, R1B, R1C): 2 ms Relaisausgang (R2A, R2C): 2 ms
Minimaler Schaltstrom	Relaisausgang R1, R2: 5 mA bei 24 V DC
Maximaler Schaltstrom	Relaisausgang R1 auf ohmsch Belastung, cos phi = 1: 3 A bei 250 V AC Relaisausgang R1 auf ohmsch Belastung, cos phi = 1: 4 A bei 30 V DC Relaisausgang R1, R2 auf induktiv Belastung, cos phi = 0,4: 2 A bei 250 V AC Relaisausgang R1, R2 auf induktiv Belastung, cos phi = 0,4: 2 A bei 30 V DC Relaisausgang R2 auf ohmsch Belastung, cos phi = 1: 5 A bei 250 V AC Relaisausgang R2 auf ohmsch Belastung, cos phi = 1: 5 A bei 30 V DC
Besondere Anwendung	Maschinen
Variable speed drive application selection	Kran- und Hebetechnik Schnellmontage Fördertechnik Karussell Fördertechnik Förderanlage Fördertechnik Hebeplattform Fördertechnik Palettierer – mittleres Leistungsvermögen Fördertechnik Schiebebühne Fördertechnik Drehscheibe Umformtechnik (Holz, Keramik, Stein, PVC, Metall) Schneiden – mittlere Genauigkeit Umformtechnik (Holz, Keramik, Stein, PVC, Metall) Bohrung Umformtechnik (Holz, Keramik, Stein, PVC, Metall) Säge Verpackungstechnik Absackung Verpackungstechnik Zuführförderanlage, geringes Leistungsvermögen Verpackungstechnik Flaschenbefüllung – intermittierender Betrieb Verpackungstechnik Lineare Etikettierung Verpackungstechnik Andere Anwendung Verpackungstechnik Dehnung, Verpackung Verpackungstechnik Entnahmeeinsatz Textil Stricken Textil Druckmaschinen Textil Spinnen Waschmaschinen Auto Waschmaschinen Andere Anwendung Kran- und Hebetechnik Standardkran – fahrend oder Transportwagen
Motor power range	5,5...7,5 kW bei 380...500 V 3 Phasen
Typ des Motorstarters	Frequenzumrichter

## Montage

Trennen	Zwischen Leistungs- und Steuerungsklemmen
Isolationswiderstand	> 1 MOhm 500 V DC für 1 Minute an Masse
Geräuschpegel	0,0 dB entspricht 86/188/EEC
Verlustleistung in W	Selbstkühlend: 195,0 W bei 380 V, Schaltfrequenz 4 kHz
Betriebsart	Senkrecht +/- 10 Grad
Elektromagnetische Verträglichkeit	Elektrische Entladungsfestigkeitsprüfung Ebene 3 entspricht IEC 61000-4-2 Abgestrahlte Hochfrequenzsignal-Störfestigkeitsprüfung Ebene 3 entspricht IEC 61000-4-3 Elektrische Funkentstörfestigkeitsprüfung Ebene 4 entspricht IEC 61000-4-4 1,2/50 µs - 8/20 µs Störfestigkeitsprüfung Ebene 3 entspricht IEC 61000-4-5 Leitungsgebundene HF-Störfestigkeitsprüfung Ebene 3 entspricht IEC 61000-4-6 Unterspannungstest entspricht IEC 61000-4-11
Verschmutzungsgrad	3 entspricht EN/IEC 61800-5-1
Vibrationsfestigkeit	1 gn (f= 13...200 Hz) entspricht EN/IEC 60068-2-6 1,5 mm Spitze zu Spitze (f= 2...13 Hz) entspricht EN/IEC 60068-2-6
Stoßfestigkeit	15 gn für 11 ms entspricht EN/IEC 60068-2-27
Relative Feuchtigkeit	5...95 % ohne Kondensation entspricht IEC 60068-2-3 5...95 % ohne Tropfwasser entspricht IEC 60068-2-3
Umgebungstemperatur bei Betrieb	-10...40 °C ohne Lastminderung 40...60 °C mit
Umgebungstemperatur bei Lagerung	-25...70 °C
Aufstellungshöhe	<= 1000 m ohne Lastminderung 1000 - 3000 m mit Strom Deklassierung von 1% pro 100m
Umgebungsbedingungen	Beständigkeit gegen Chemikalien Klasse 3C3 entspricht EN/IEC 60721-3-3 Beständigkeit gegen Staub class 3S2 entspricht EN/IEC 60721-3-3
Standards	EN/IEC 61800-3 Umwelt 1 Klasse C2 EN/IEC 61800-3 Umwelt 2 Klasse C3 EN/IEC 61800-3 EN/IEC 61800-5-1 IEC 60721-3 IEC 61508 IEC 13849-1 UL 508C UL 61800-5-1 CSA C22.2 Nr. 274
Produktzertifizierungen	CE ATEX NOM GOST EAC RCM KC REACH
Kennzeichnung	CE ATEX UL CSA EAC RCM

## Nachhaltigkeit

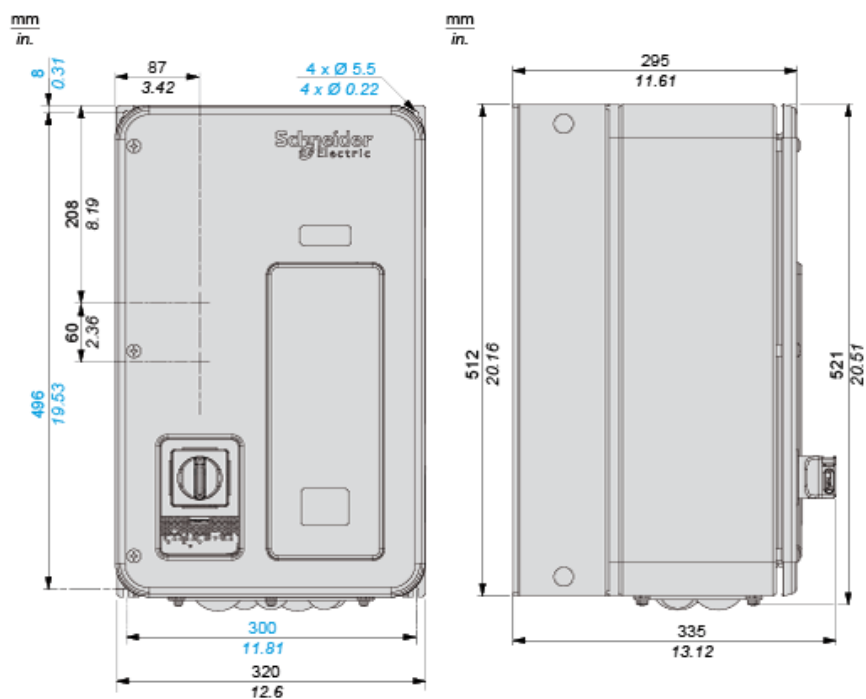
REACH-Verordnung	 <a href="#">REACH-Deklaration</a>
EU-RoHS-Richtlinie	Konform  <a href="#">EU-RoHS-Deklaration</a>
Quecksilberfrei	Ja
Informationen zu RoHS-Ausnahmen	 <a href="#">Ja</a>
RoHS-Richtlinie für China	 <a href="#">RoHS-Erklärung Für China</a>
WEEE	Das Produkt muss entsprechend bestimmter Hinweise auf Märkten der Europäischen Union entsorgt werden und darf nicht in Haushaltsabfälle gelangen.

## Vertragliche Gewährleistung

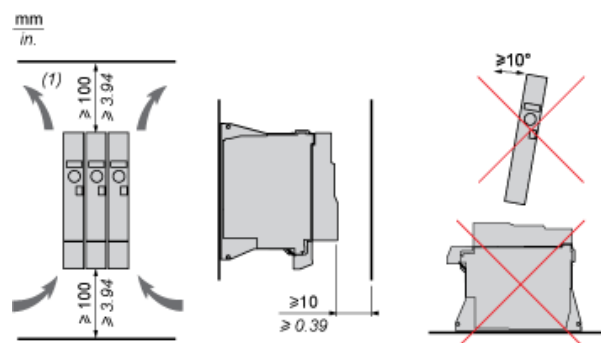
Garantie	18 Monate
----------	-----------

Abmessungen

Vorderansicht und linksseitige Ansicht



## Montage und Abstände

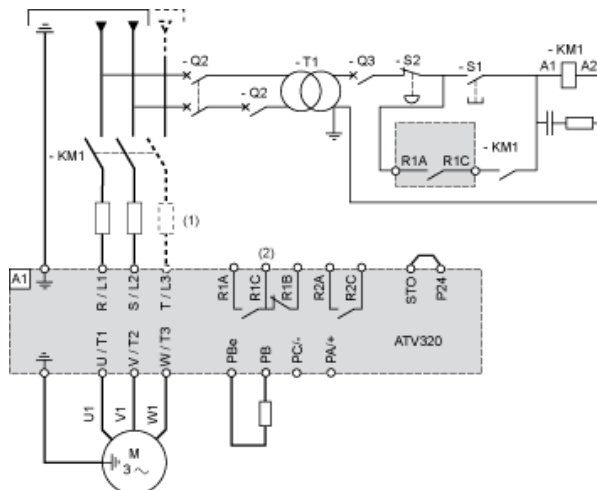


(1) Mindestwert entsprechend den Wärmebedingungen.

## Anschlusspläne

### Diagramm mit Netzschütz

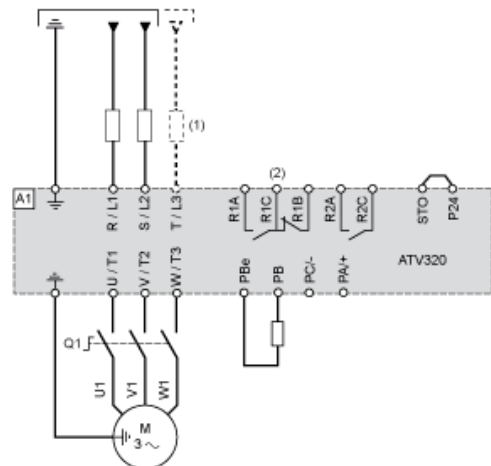
Anschlusspläne entsprechend den Normen ISO13849 Kategorie 1 und IEC/EN 61508 Sicherheits-Integritätslevel SIL1, Stoppkategorie 0 in Übereinstimmung mit der Norm IEC/EN 60204-1.



- (1) Netzdrossel (sofern verwendet)
- (2) Fehlerrelaiskontakte zur Fernsignalisierung des Umrichterzustands

### Diagramm mit Trennschalter

Anschlusspläne entsprechend den Normen EN 954-1 Kategorie 1 und IEC/EN 61508 Sicherheits-Integritätslevel SIL1, Stoppkategorie 0 in Übereinstimmung mit der Norm IEC/EN 60204-1.



- (1) Netzdrossel (sofern verwendet)
- (2) Fehlerrelaiskontakte zur Fernsignalisierung des Umrichterzustands

### Steueranschlussdiagramm im Quellmodus

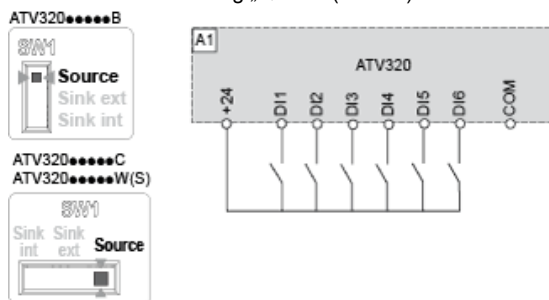


- (1) Analogausgang
- (2) Analogeingänge
- (3) Sollwertpotentiometer (10 kOhm maxi)
- (4) Digitaleingänge

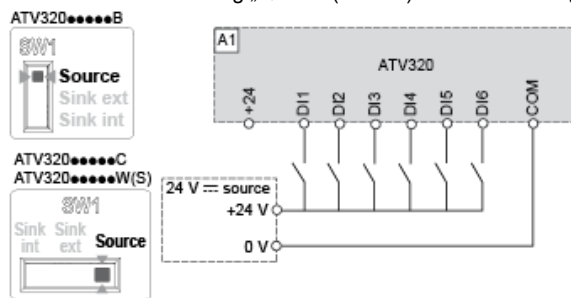
## Verdrahtung der Digitaleingänge

Der Logikeingangsschalter (SW1) dient zur Anpassung des Betriebs der Logikeingänge an die Technologie der programmierbaren Steuerungsausgänge.

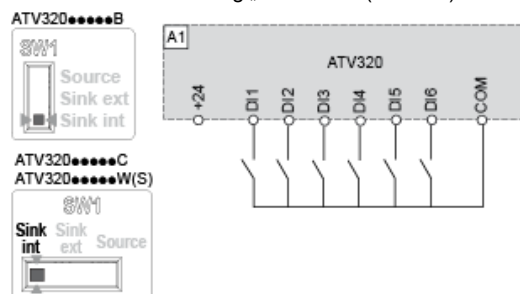
Schalter SW1 in Stellung „Quelle“ (Source) und Verwendung einer externen Versorgung für die Digitaleingänge.



Schalter SW1 in Stellung „Quelle“ (Source) und Verwendung einer externen Versorgung für die Digitaleingänge.



Schalter SW1 in Stellung „Senke int.“ (Sink Int.) und Verwendung einer externen Versorgung für die Digitaleingänge.





Schalter SW1 in Stellung „Senke ext.“ (Sink Ext.) und Verwendung einer externen Versorgung für die Digitaleingänge.

